

Nederlands



Service handleiding

Hoogte sensor vervangen



Valetudo Horse Products BV

FeedingMaster Pro

De FeedingMaster Pro wordt geproduceerd door:

Valetudo Horse Products BV
Lage Scheiddijk 4
7261RL Ruurlo
Nederland
www.VHPproducts.eu

Copyright (c) 2023 Valetudo Horse Products BV.

Versie 1.1, 1 September 2025

Oorspronkelijke servicehandleiding.

Valetudo Horse Products BV behoudt zich het recht voor om wijzigingen op ieder moment zonder voorafgaande kennisgeving door te voeren. Valetudo Horse Products BV kan niet toestaan dat deze servicehandleiding geheel of gedeeltelijk zonder haar schriftelijke toestemming op enigerlei wijze wordt verveelvoudigd.

Geachte klant,

Jammer dat er een storing is opgetreden in uw FeedingMaster Pro. Gelukkig is deze eenvoudig te repareren met de geleverde onderdelen en deze servicehandleiding. In deze handleiding staat hoe u dat doet, lees de handleiding daarom aandachtig door.

Besteed extra aandacht aan zinnen die voorafgegaan worden door één van de volgende woorden:

WAARSCHUWING: Als de aangegeven instructies niet worden opgevolgd bestaat het gevaar van ernstig letsel aan u of uw paard.

TIP: Nuttige informatie welke u helpt bepaalde stappen eenvoudiger uit te voeren of op een andere manier te controleren.

Wij willen u graag tevreden zien. Indien u vragen heeft over bepaalde stappen neem dan gerust contact met ons op via Service@VHPproducts.eu. Wij doen ons best om uw vraag binnen 24 uur te beantwoorden.

Inhoudsopgave

1. Veiligheidsvoorschriften	1
2. Introductie.....	1
3. Hoogte sensor vervangen	2
4. Kalibreren	33
4.1 Kalibreren in software versie 1.2	33
4.2 Kalibreren in software versie 1.3 of hoger	37
5. Montage verboden	39

1. Veiligheidsvoorschriften

Voordat u begint met de reparatie moet u zich bewust zijn van de risico's die er zijn als u de instructies in deze handleiding niet volledig opvolgt.

De volgende belangrijke veiligheidsmaatregelen moeten in acht genomen worden als er aan een FeedingMaster Pro wordt gewerkt:

- Bepaalde delen in de besturing voeren de netspanning. Maak de behuizing van de besturing nooit open als de FeedingMaster Pro is aangesloten op de netspanning.
- Tijdens een storing kan het voorkomen dat de FeedingMaster Pro plotseling delen van de aandrijving in- of uitschakelt. Voer daarom nooit servicewerkzaamheden uit als de FeedingMaster Pro is aangesloten op de netspanning.
- Maak nooit aanpassingen aan de FeedingMaster Pro anders dan beschreven in deze handleiding.

WAARSCHUWING: Verwijder de netstekker uit het stopcontact en wacht minimaal 10 seconden voordat u begint met servicewerkzaamheden.

2. Introductie

Deze service handleiding beschrijft hoe stap voor stap de storing kan worden gerepareerd. Voor elke stap is een checkbox geplaatst. Het is raadzaam deze af te vinken als de stap is uitgevoerd. Hiermee wordt voorkomen dat er een stap verwisseld of overgeslagen wordt.

Is een bepaalde stap niet duidelijk of heeft u andere vragen? Dan kunt u altijd contact met ons opnemen, we helpen u graag.

TIP: Het is raadzaam om in en voor de FeedingMaster Pro een deken of stuk karton te leggen. Als kleine onderdelen dan per ongeluk vallen raakt u deze niet kwijt in het zaagsel of andere bodembedekking.

3. Hoogte sensor vervangen

- [] Schakel de FeedingMaster Pro uit door de netstekker te verwijderen. Wacht 10 seconden totdat het display uit is.



- [] Open het rooster



- [] Verwijder de twee inbusbouten die de besturing vasthouden met een 5mm inbussleutel.



- [] Pak de besturing vast en kantel deze zo ver als mogelijk naar voren.



[] Til de besturing tussen de montagebeugels omhoog.



[] Kantel de besturing 90 graden met de klok mee en plaats hem op de rechter montage beugel.



- [] Sluit het rooster en leg de besturing op het rooster.



- [] Schroef de 4 bouten uit de voorkant van de behuizing van de besturing met een kruiskop schroevendraaier. De bouten zitten vast aan de voorkant van de behuizing. Deze kunnen alleen losgedraaid worden, maar niet verwijderd worden.



[] Til de voorkant van de behuizing op en plaats deze links naast de besturing.

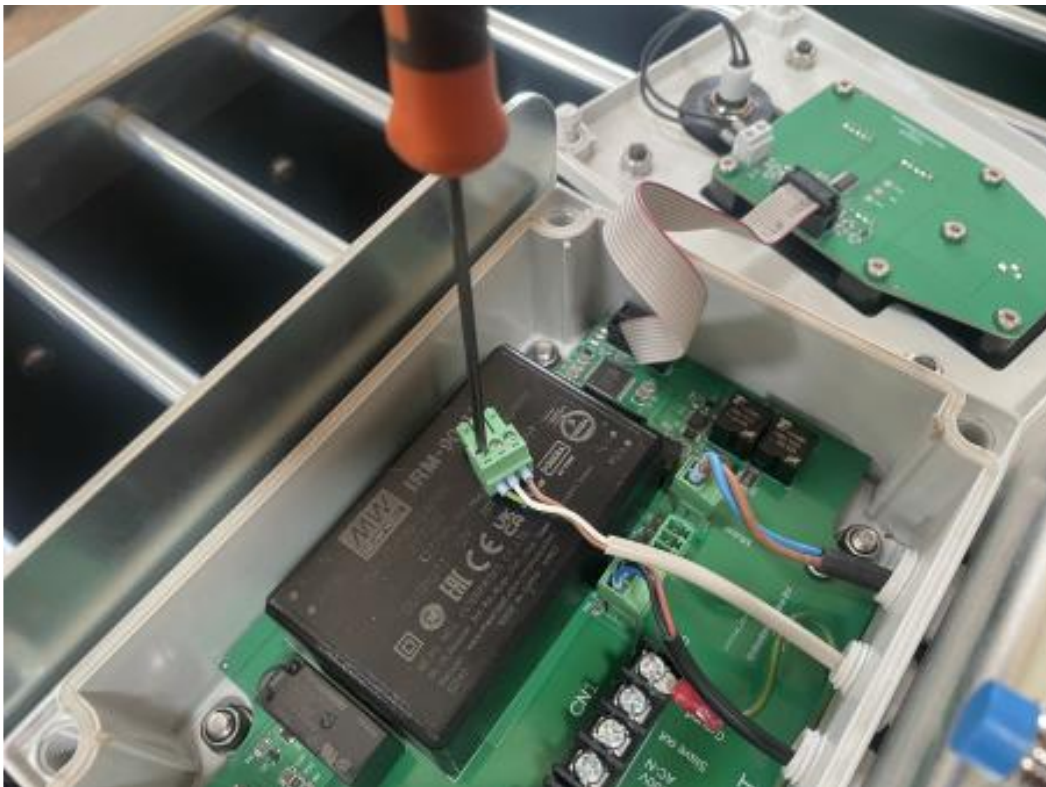


[] Verwijder de stekker uit de connector die gelabeld is met "Level".

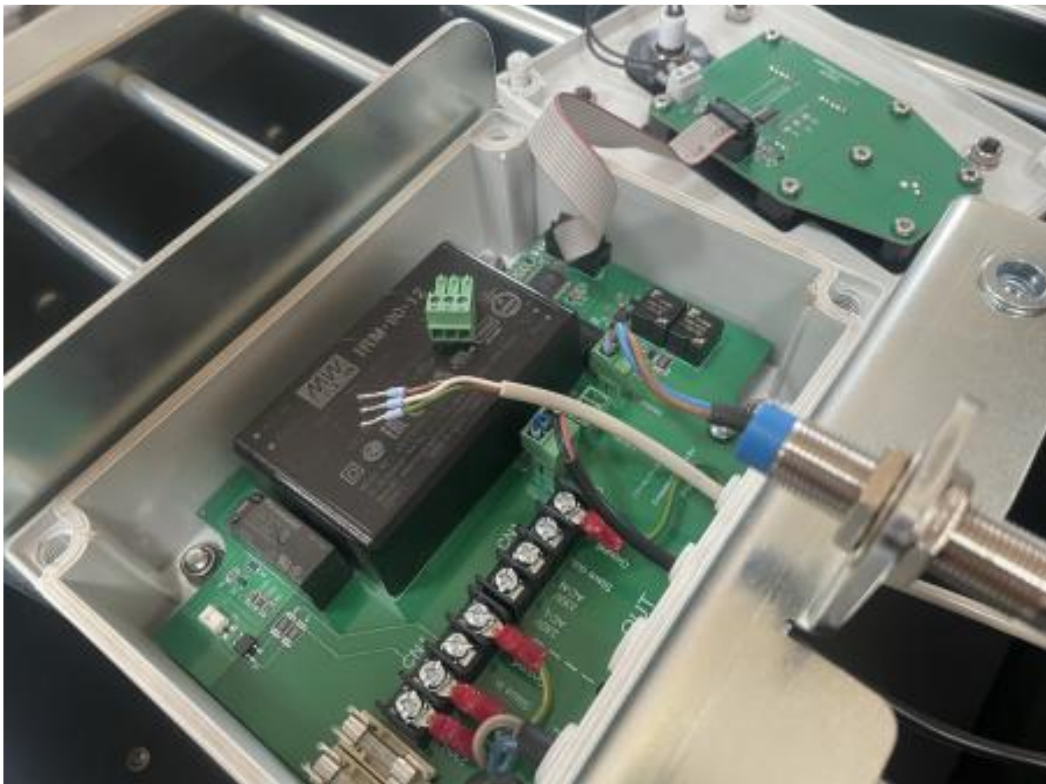


[] Draai de aansluitingen van de stekker los met een kleine, platte schroevendraaier.

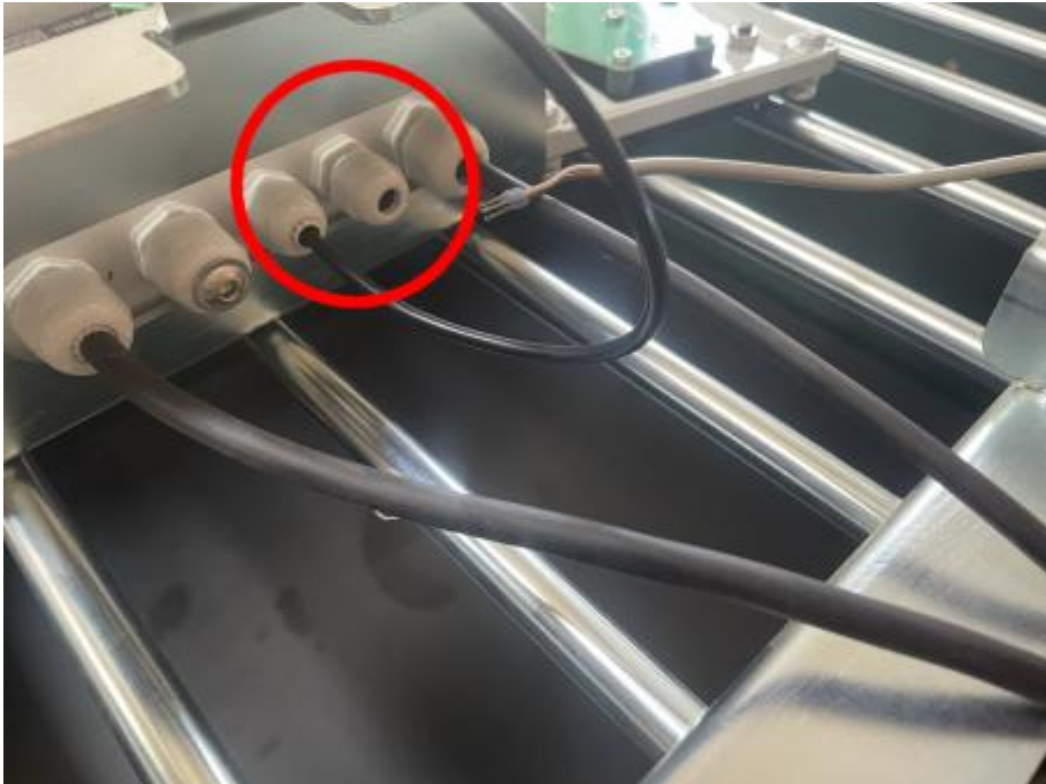
TIP: Maak een foto van de stekker zodat goed te zien is welke kleur aansluitdraad in welke aansluiting van de stekker zit. Dan kan dit later worden gebruikt als bij het aansluiten twijfel is welke klaar waar zat.



[] Verwijder de aansluitdraden uit de stekker.



- [] Draai het laatste deel van de trekontlasting aan de achterzijde van de besturing los welke de aansluitkabel van de hoogte sensor in de besturing voert. Verwijder de aansluitkabel van de hoogte sensor uit de trekontlasting. Plaats het losgemaakte deel van de trekontlasting weer een halve slag terug zodat deze later niet vergeten wordt.



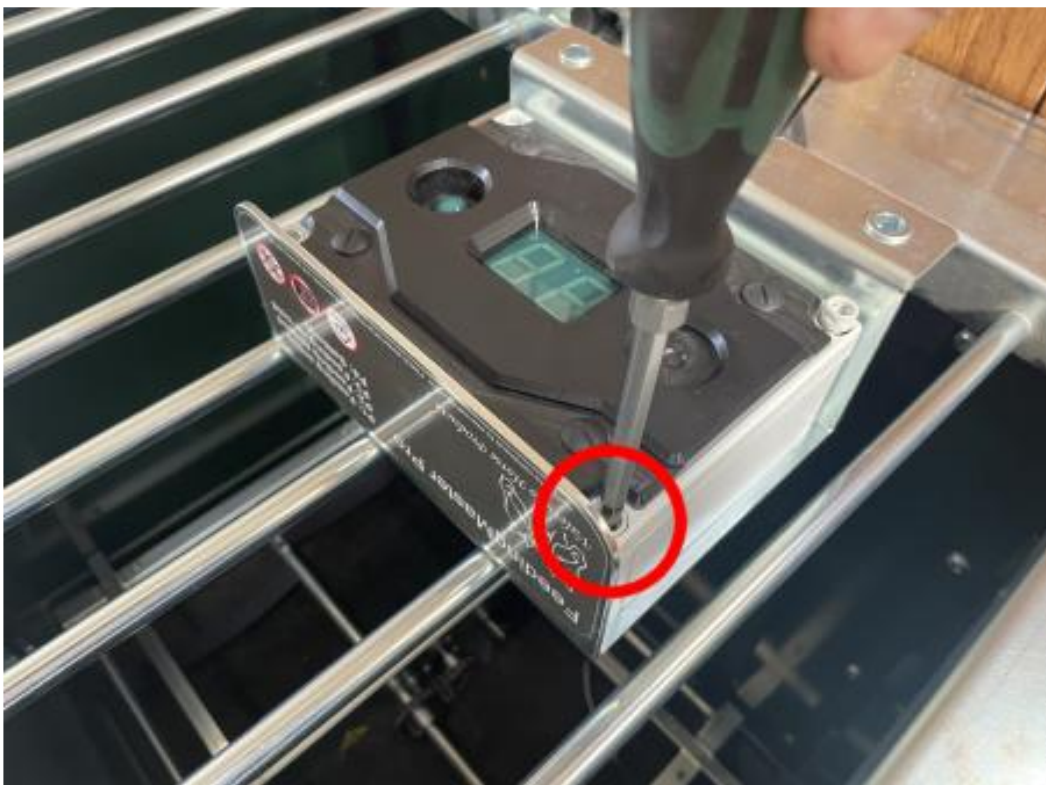
- [] Plaats de voorkant van de behuizing boven de behuizing. Druk de aansluitkabel van het display voorzichtig in de hoek van de behuizing.



- [] Plaats de voorkant van de behuizing op de behuizing van de besturing. Controleer of er geen aansluitdraden tussen de delen zit en of de voorkant van de behuizing netjes op de achterkant van de behuizing ligt.



- [] Zet de voorzijde van de behuizing vast door een van de moeren lichtjes aan te draaien.



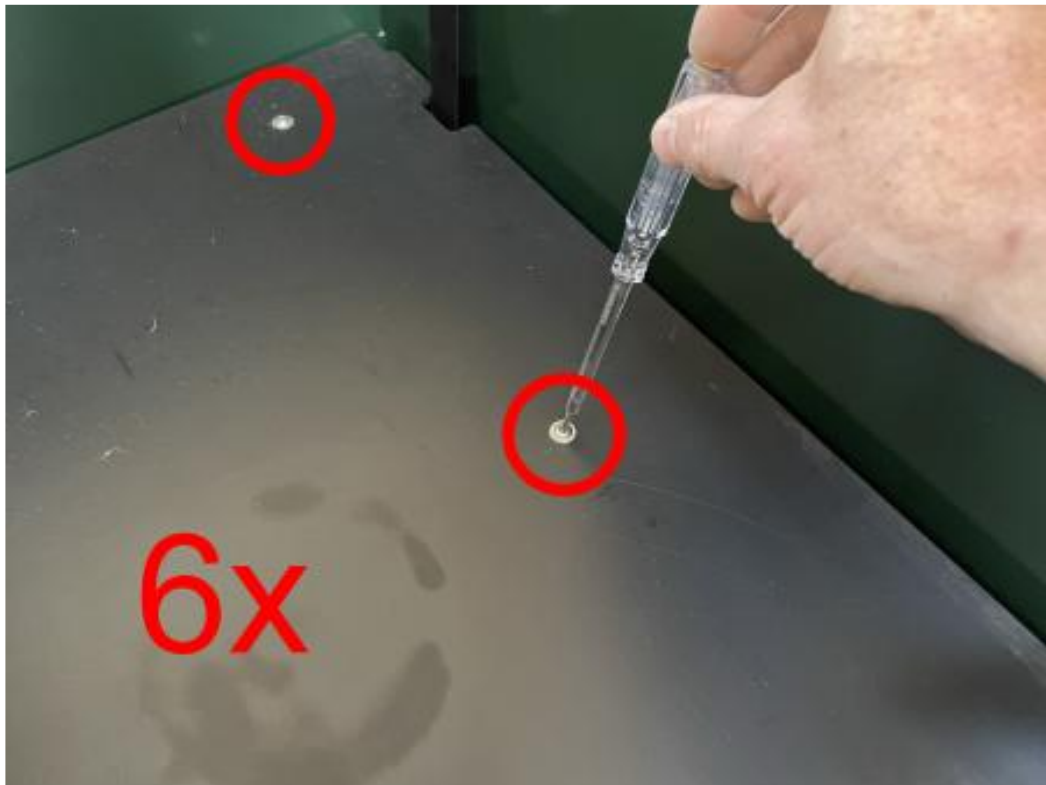
[] Plaats de besturing terug op de rechter montage beugel.



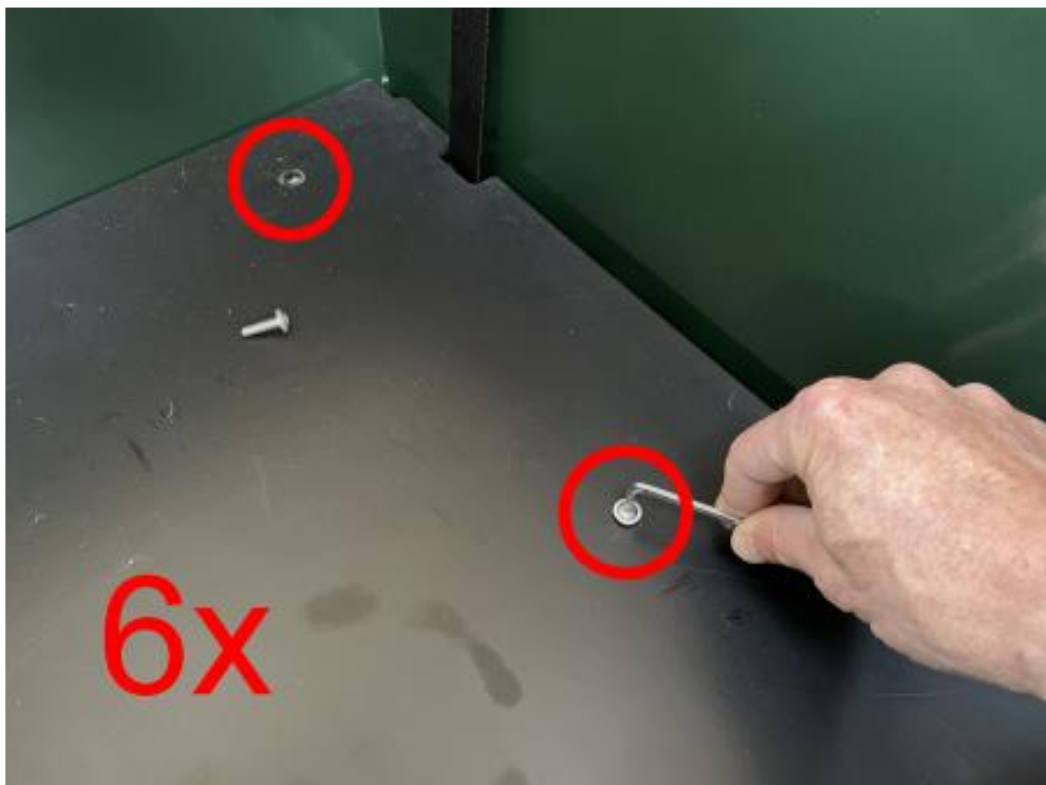
[] Open het rooster. Om te voorkomen dat het rooster de rooster sensor raakt kan het nodig zijn de besturing iets op te tillen tijdens het openen van het rooster.



- [] Verwijder de stof uit de inbusbouten van de voerbodem door met een kleine schroevendraaier het stof los te maken en dit vervolgens weg te blazen.



- [] Draai de 6 inbusbouten uit de voerbodem met een 4mm inbusleutel.



[] Verwijder de voerbodem uit de FeedingMaster Pro.



[] Kantel het voermechanisme zodat de ketting goed te zien is.



[] Zoek naar het koppeldeel in de ketting.



[] Knijp met een punttang de borgclip naar achter.



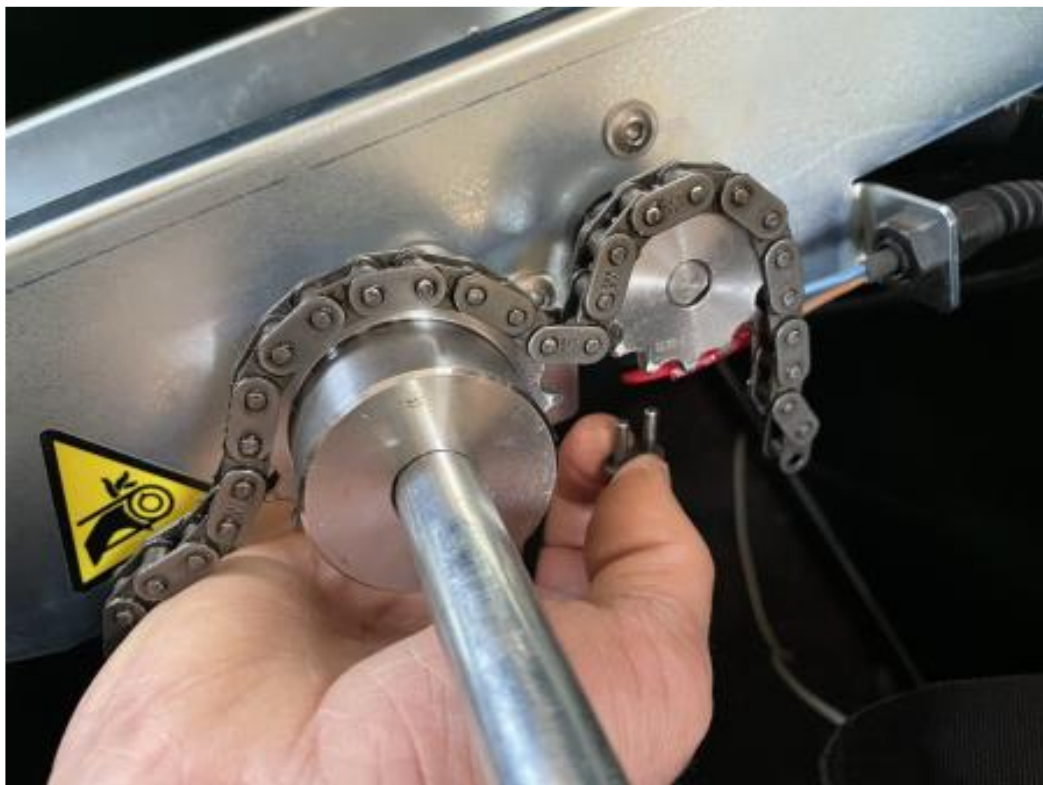
- [] Verwijder de borgclip van de sluitplaat.



- [] Verwijder de borgplaat van het koppeldeel.



- [] Verwijder het koppeldeel uit de ketting. Houdt het voermechanisme goed vast zodat deze niet valt zodra de ketting los is gemaakt.



- [] Til het voermechanisme uit de FeedingMaster Pro. Draai deze 90 graden met de klok mee en leg deze op de bovenrand van de FeedingMaster Pro. De blauwe hoogte sensor ligt dan aan de voorkant van de FeedingMaster Pro.



- [] Draai het laatste deel van de trekcontlasting los welke de aansluitkabel van de hoogte sensor door het voermechanisme voert.



- [] Verwijder de aansluitkabel van de hoogte sensor uit de trekcontlasting. Plaats het losgemaakte deel van de trekcontlasting weer een halve slag terug zodat deze later niet vergeten wordt.



- [] Draai de twee moeren los van de bouten waarmee de hoogte sensor aan het voermechanisme is vastgemaakt. Gebruik hiervoor een 4mm inbussleutel en een 10mm steeksleutel.



- [] Verwijder de hoogte sensor van de aandrijfjas.



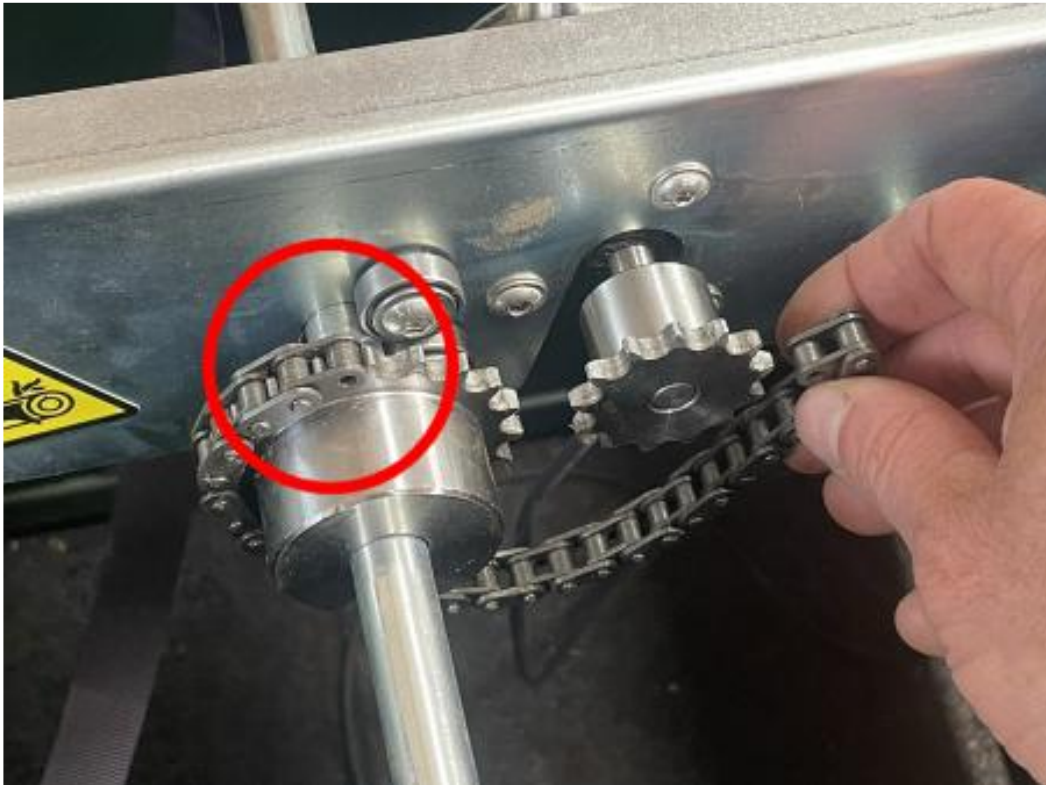
- [] Draai de aandrijfjas rond zodat de ophangbanden volledig zijn afgedraaid. De ophangband welke het dichtst bij de hoogte sensor zit moet boven op de aandrijfjas liggen.



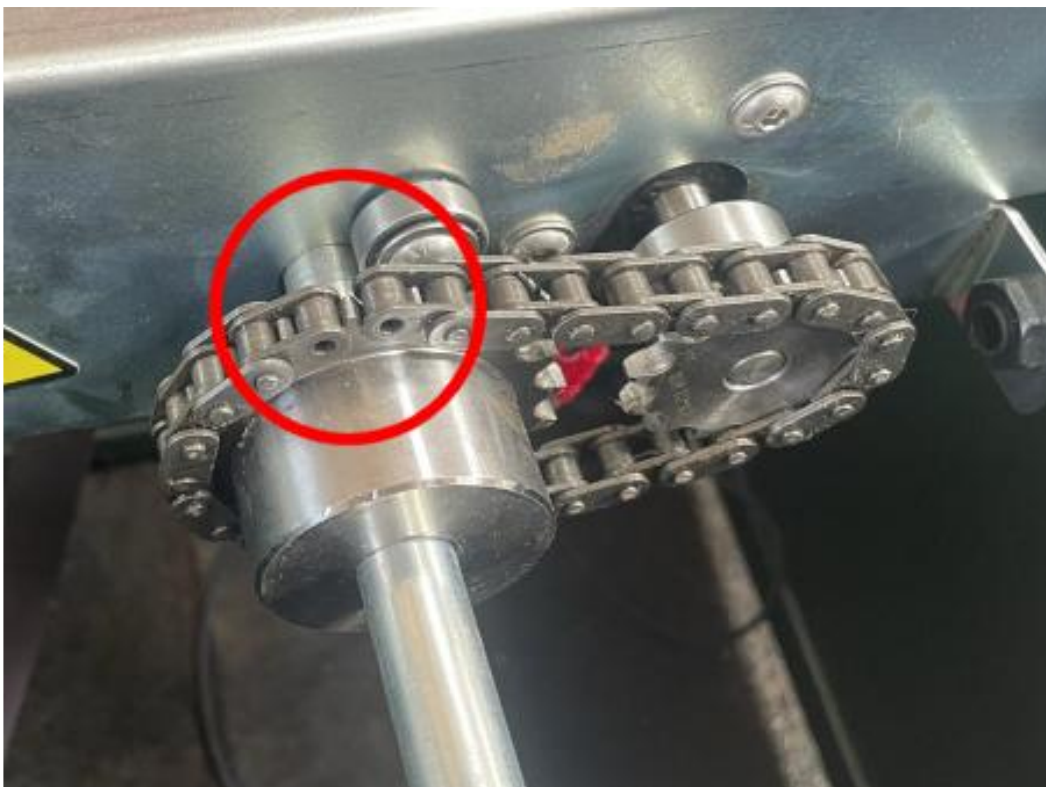
- [] Controleer of de borgpin in de aandrijfjas verticaal staat.



- [] Houdt de aandrijfas vast om te voorkomen dat deze draait bij het plaatsen van de ketting. Plaats de ketting met een schakel in de bovenste tand van het grote tandwiel aan de aandrijfas.



- [] Houdt de aandrijfas vast om te voorkomen dat deze draait bij het plaatsen van de ketting. Trek de ketting om het tandwiel van de motor en plaats het einde in de tand naast de bovenste tand van het grote tandwiel.



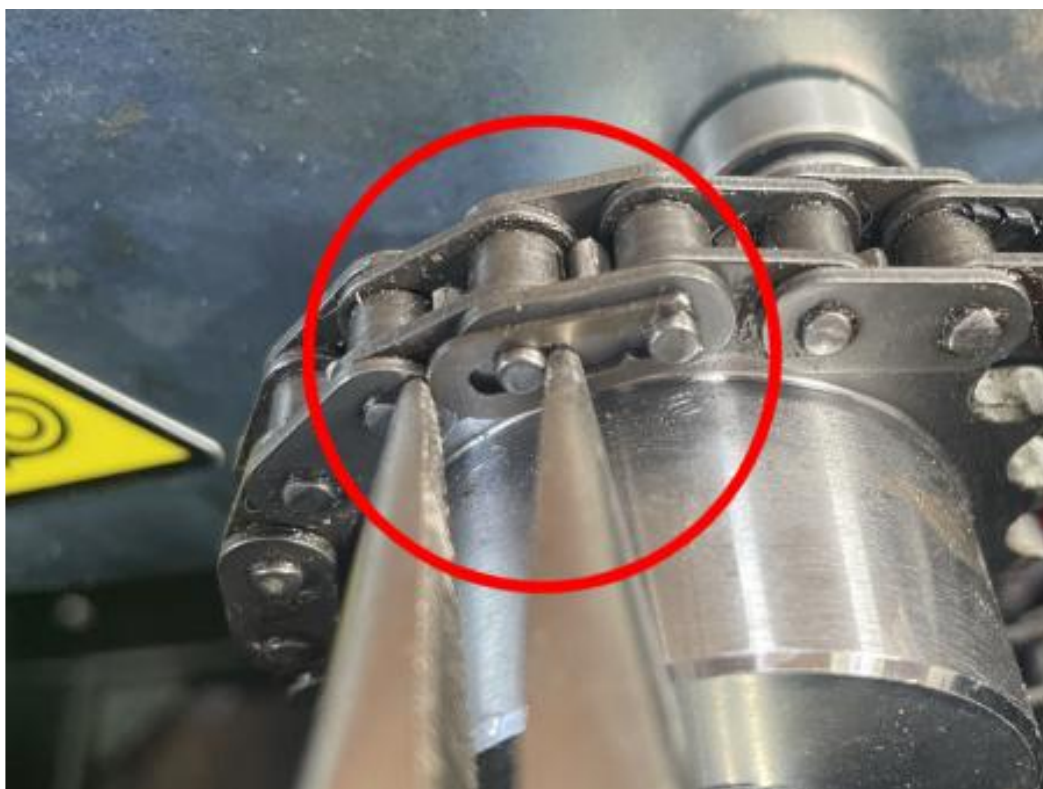
[] Schuif het koppeldeel door beide einden van de ketting.



[] Plaats het sluitplaatje over het koppeldeel.



[] Plaats de borgclip over het sluitplaatje.



[] Druk deze met een punttang aan.



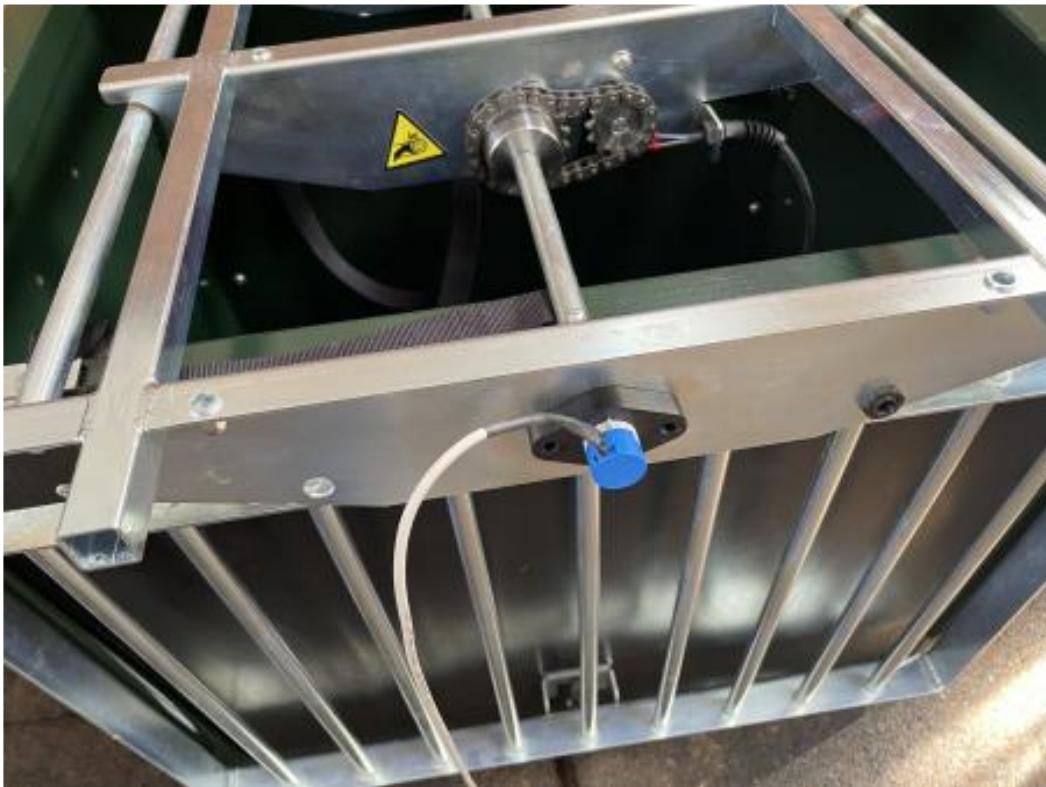
- [] Draai de as van de hoogte sensor volledig tegen de klok in totdat deze niet meer verder kan.



- [] Draai deze dan met de klok mee totdat de gleuf in de hoogte sensor verticaal staat. Draai de as vervolgens een extra halve slag met de klok mee.



- [] Schuif de hoogte sensor op de aandrijfjas totdat deze tegen het voermechanisme ligt. Als dat niet past controleer dan of de gleuf in de hoogte sensor in dezelfde richting staat als de borgpin in de aandrijfjas. De aansluitkabel van de hoogte sensor moet omhoog wijzen.



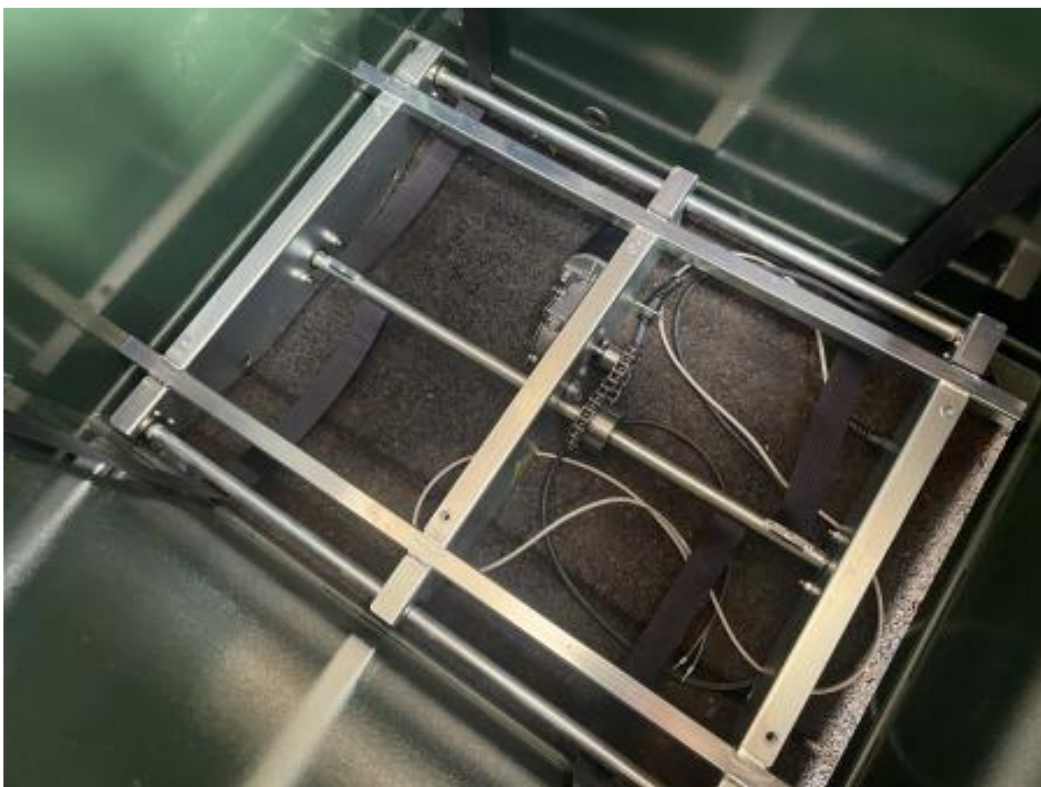
- [] Zet de hoogte sensor vast met de twee M6x25 flensbouten. Plaats de M6 ring tussen het voermechanisme en de M6 borgmoeren.



- [] Voer de aansluitkabel van de hoogte sensor door de trekontlasting. Zorg ervoor dat de aansluitkabel in een mooie vloeiende boog ligt. Draai de trekontlasting volledig met de hand vast.



- [] Pak het voermechanisme op en draai het 90 graden tegen de klok in en laat het rustig in de FeedingMaster Pro op de grond zakken. Controleer of er geen kabels bekneld raken tussen het voermechanisme en de grond. Controleer of de ophangbanden niet gedraaid zijn.



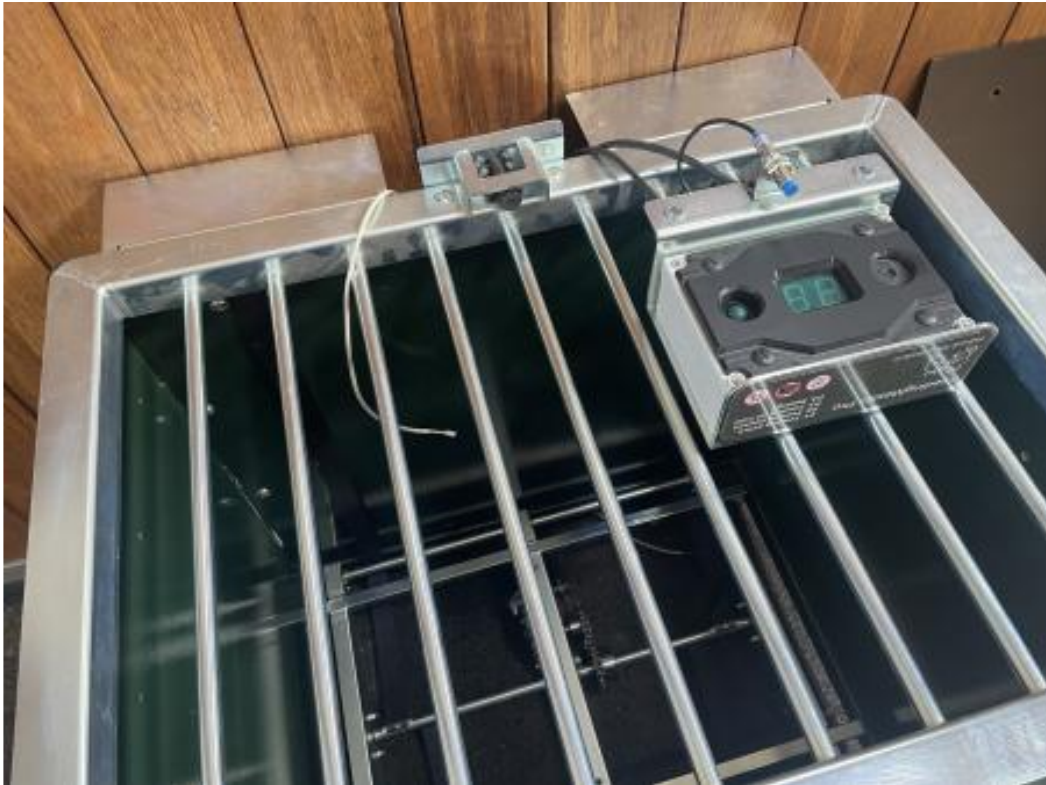
- [] Controleer **zorgvuldig** of de aansluitkabel van de hoogte sensor **onder** de ophangband doorloopt.



- [] Schuif het aansluitsnoer van de hoogte sensor onder de achterwand van de FeedingMaster Pro door. Pak door het gat tussen de montagesteunen het aansluitsnoer van de hoogte sensor op en trek deze rustig omhoog.



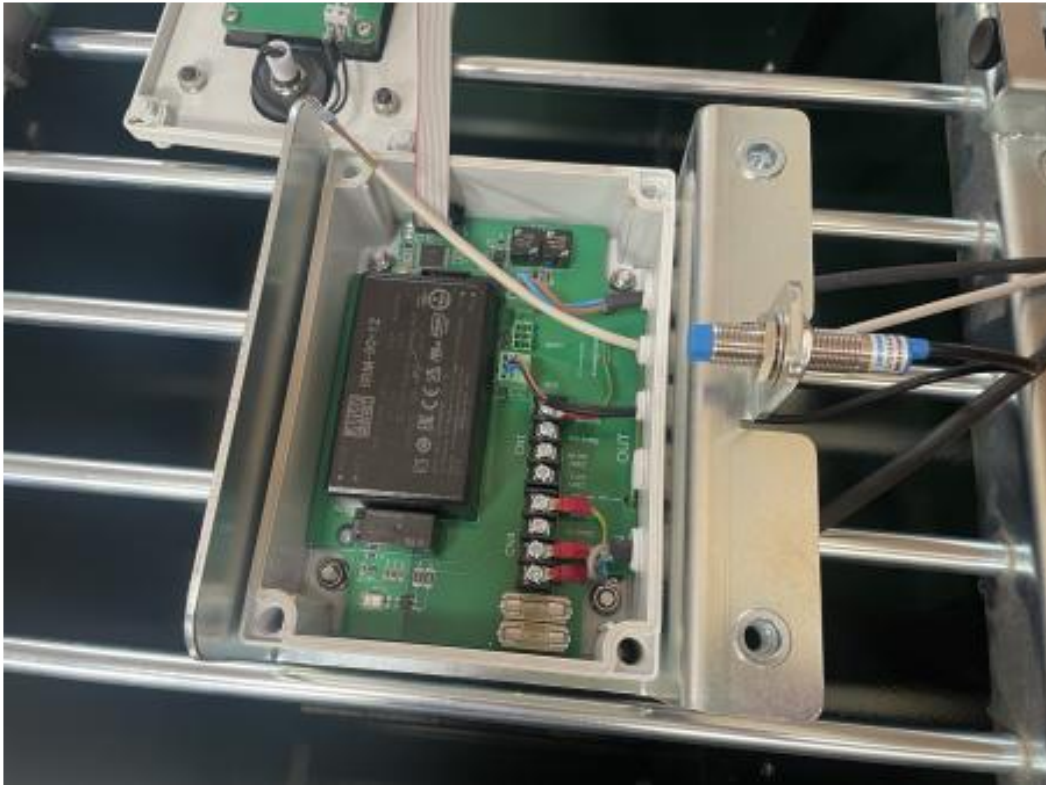
[] Sluit het rooster en leg de besturing op het rooster.



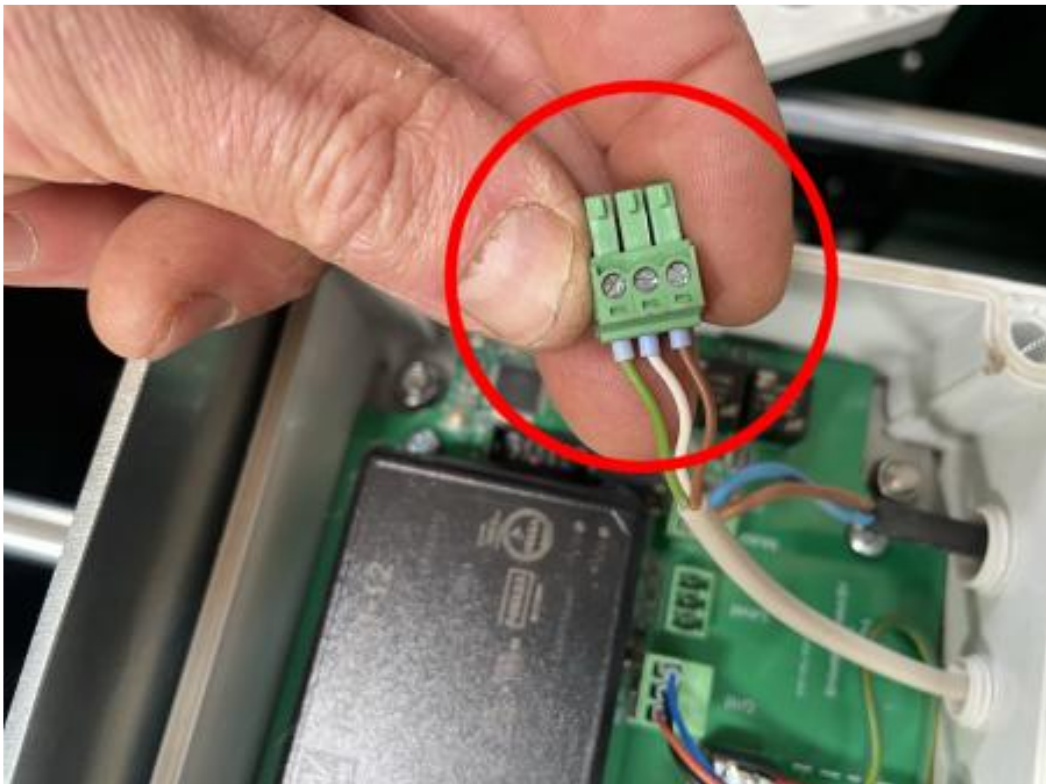
[] Draai de moer in de voorzijde van de behuizing van de besturing los.



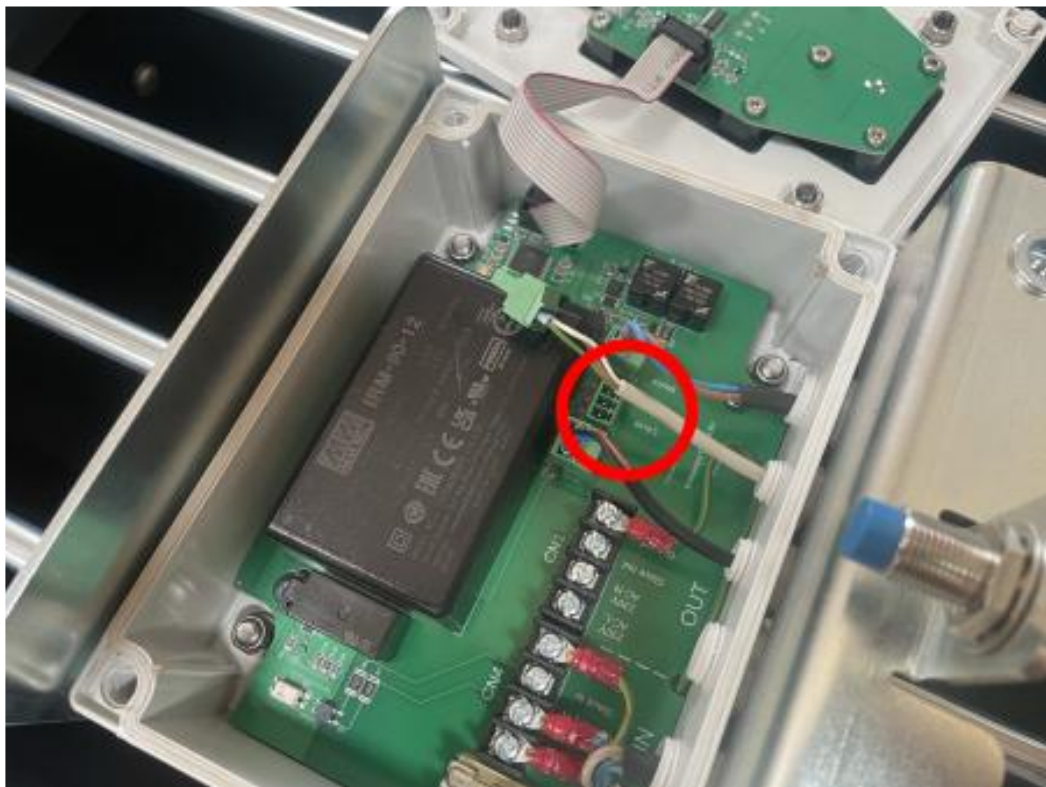
- [] Leg de voorzijde van de behuizing van de besturing naast de besturing. Voer de aansluitkabel van de hoogte sensor door de trekontlasting de behuizing van de besturing in. Draai deze nog niet aan.



- [] Plaats de aansluitdraden in de stekker en schroef deze handvast. Controleer of de kleuren van de aansluitdraden correct zijn aangesloten. Draai ze daarna 1/8 tot 1/4 slag van de schroevendraaier na.



- [] Druk de stekker van de hoogte sensor in de stekker op de besturing welke gelabeld is met "Level".



- [] Trek de aansluitkabel van de hoogte sensor rustig uit de trekontlasting totdat deze zo kort mogelijk is maar nog niet onder spanning staat. Draai de trekontlasting van de hoogte sensor volledig met de hand aan.



- [] Plaats de voorkant van de behuizing boven de behuizing. Druk de aansluitkabel van het display voorzichtig in de hoek van de behuizing.



- [] Plaats de voorkant van de behuizing op de behuizing van de besturing. Controleer of er geen aansluitdraden tussen de delen zit en of de voorkant van de behuizing netjes op de achterkant van de behuizing ligt.



- [] Zet de voorzijde van de behuizing vast door de vier moeren handvast aan te draaien. Draai de moeren 1/8 slag van de schroevendraaier na.



WAARSCHUWING: Als de moeren te hard worden aangedraaid, wordt de siliconen pakking tussen de voorkant en de achterkant van de behuizing geplet en sluiten beide delen niet meer waterdicht op elkaar aan. Vocht kan vervolgens in de behuizing condenseren waardoor de besturing defect raakt.

- [] Plaats de besturing op de rechter montagesteun.



[] Open het rooster.



[] Pak de besturing vast en kantel deze naar voren. Laat de besturing tussen de montagesteunen zakken. Haak de rooster sensor in de uitsparing onder de rooster sluiting.



- [] Kantel de besturing naar achteren. Zet de besturing vast met twee M8x60 verzonken bouten.



- [] Trek de aansluitdraden van de motor en de hoogte sensor beide rustig zo ver als mogelijk de FeedingMaster Pro in.



4. Kalibreren

Na het vervangen van de hoogte sensor moet de voerbodem worden gekalibreerd. De methode van kalibreren is afhankelijk van de software versie.

4.1 Kalibreren in software versie 1.2

- [] Het rooster moet **open** zijn voordat de FeedingMaster Pro wordt ingeschakeld. Dit zorgt ervoor dat de extra optie in het instellingen menu zichtbaar wordt om de FeedingMaster Pro opnieuw te kalibreren. Schakel de FeedingMaster Pro in door de stekker in het gearde stopcontact te plaatsen. Wacht tot de FeedingMaster Pro is opgestart en twee streepjes op het display worden weergegeven.



- [] Druk op de groene bedieningsknop en selecteer programma P4.



- [] Kies instelling 6 om de FeedingMaster Pro te kalibreren.



- [] Na het kiezen van S6 verschijnt er een 0 in het display. Verander dit in een 1 om te bevestigen dat de kalibratie routine gestart dient te worden, laat dan de bedieningsknop los.



- [] Op het display verschijnt C1 om aan te geven dat de onderste voerbodem positie gekalibreerd is. Sluit dan het rooster.



- [] Op het display verschijnt C2 om aan te geven dat de hoogste positie van de voerbodem gekalibreerd gaat worden. Wacht totdat de voerbodem volledig omhoog is gekomen. Na het vinden van de hoogste positie zal de voerbodem een klein stukje zakken.



Als tijdens het uitvoeren van de kalibratie routine een fout wordt gevonden dan zal de routine worden gestopt en de foutmelding E6 op het display worden getoond. Dit kan de volgende oorzaken hebben:

- Als C1 niet wordt getoond, maar direct E6 verschijnt is het rooster gesloten ten tijde van het selecteren van S6 in het instellingen menu. Zorg ervoor dat het rooster open is voordat de kalibratie routine wordt gestart. Ook is het mogelijk dat de rooster sensor defect is en een valse melding geeft dat het rooster geplaatst is.
- Als C1 wordt getoond maar direct daarna E6 dan is de as van de hoogte sensor is te weinig of te veel gedraaid tijdens het monteren. Controleer of deze volledig tegen de klok is teruggedraaid en daarna tussen minimaal een halve en maximaal een hele slag met de klok mee gedraaid is voor montage op de aandrijfas. Ook is het mogelijk dat de rooster sensor valse waardes geeft als de aansluitdraden in de stekker verwisseld zijn.
- Als C2 wordt getoond maar de voerbodem niet volledig tegen het rooster wordt gedrukt waarna E6 verschijnt dan is het mogelijk dat de motor te zwaar loopt. Smeer deze zoals aangegeven in de gebruikershandleiding.

4.2 Kalibreren in software versie 1.3 of hoger

- [] Het rooster moet **gesloten** zijn voordat de FeedingMaster Pro wordt ingeschakeld. Schakel de FeedingMaster Pro in door de stekker in het geaarde stopcontact te plaatsen. Wacht tot de FeedingMaster Pro is opgestart en het actieve programma wordt weergegeven. Dit zal worden afgewisseld met de soringsmelding E6 om aan te geven dat de FeedingMaster niet is gekalibreerd. Druk op de groene bedieningsknop en selecteer programma P4.



- [] Kies instelling 7 om de FeedingMaster Pro te kalibreren.



- [] Op het display verschijnt CA om aan te geven dat de onderste voerbodem positie gekalibreerd is en de voerbodem zal gaan stijgen. Wacht totdat de voerbodem volledig omhoog is gekomen. Na het vinden van de hoogste positie zal de voerbodem een klein stukje zakken.



Als tijdens het uitvoeren van de kalibratie routine een fout wordt gevonden dan zal de routine worden gestopt en de foutmelding op het display worden getoond. Dit kan de volgende oorzaken hebben:

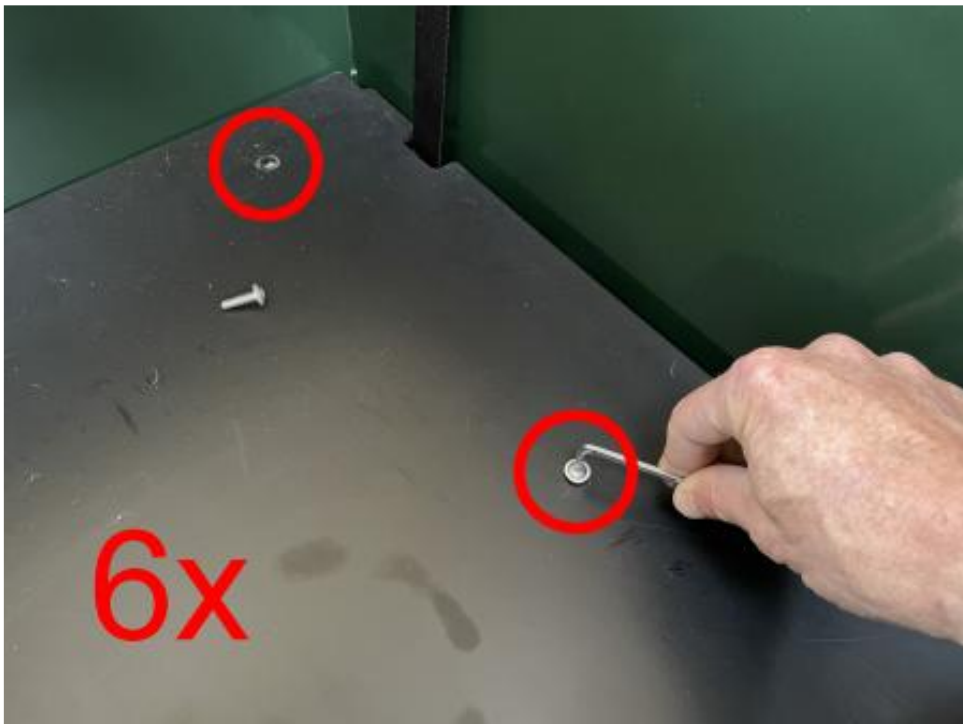
- E11, het rooster is niet gesloten bij het starten van de kalibratie. Sluit het rooster en start de kalibratie opnieuw.
- E12, de positie van de hoogte sensor is buiten bereik. Tijdens montage van de hoogte sensor is de as van de sensor te weinig of te veel gedraaid tijdens. Controleer of deze volledig tegen de klok is teruggedraaid en daarna tussen minimaal een halve en maximaal een hele slag met de klok mee gedraaid is voor montage op de aandrijfas. Ook is het mogelijk dat de sensor valse waardes geeft als de aansluitdraden in de stekker verwisseld zijn.
- E13, de bovenste positie van de voerbodem is niet gevonden.

5. Montage voerbodem

- [] Open het rooster. De voerbodem zakt naar de vulpositie. Wacht tot de voerbodem is gestopt met bewegen. Plaats de voerbodem op het voermechanisme. De doffe kant wijst naar boven en de uitsparingen aan de voorkant voor de liftbanden liggen zo dicht mogelijk uit elkaar. Aan de achterzijde zijn uitsparingen in de hoeken aanwezig voor de bouten welke de montage steunen aan de FeedingMaster Pro bevestigen.



- [] Bevestig de voerbodem met zes M6x20 flensbouten.



Uw FeedingMaster Pro is nu weer klaar voor gebruik.